

به نام خدا

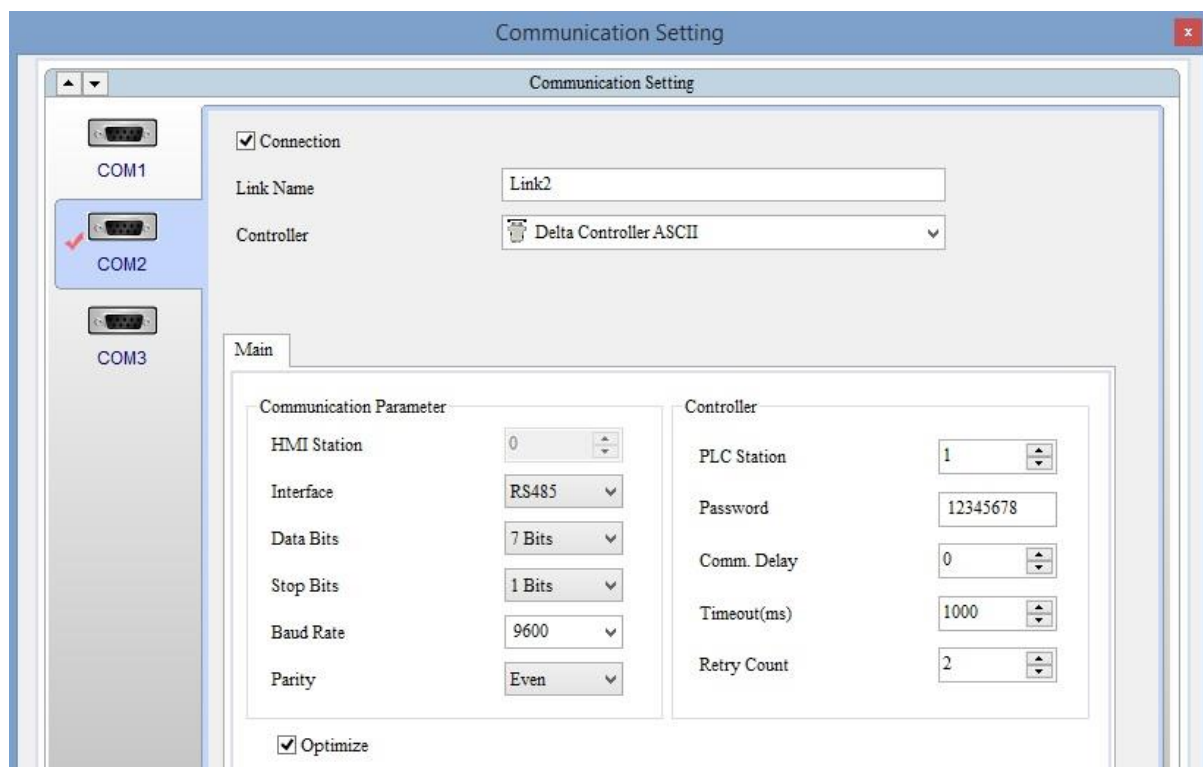
نحوه کنترل دور دو عدد الکترو موتور توسط دو عدد اینورتر M دلتا از طریق شبکه مدباس توسط یک عدد HMI دلتا به وسیله ماکرو نویسی:

شرح پروژه :

میخواهیم دور دو عدد موتور را به صورت مجزا کنترل کرده و از طریق دو شستی momentary قادر به افزایش و کاهش همزمان دور این دو موتور باشیم.

مرحله اول :

باز کردن نرم افزار DOPsoft و انتخاب نوع HMI و انتخاب پروتکل ارتباطی زیر :



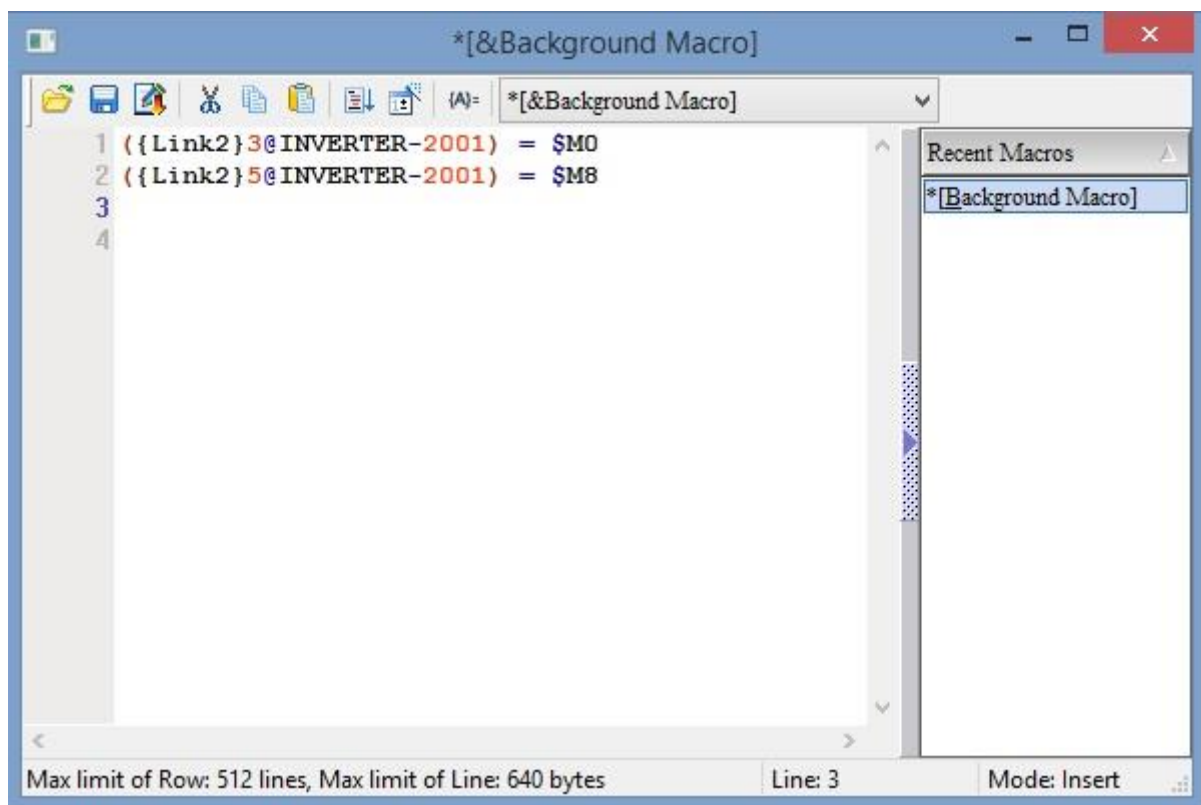
مرحله دوم :

ایجاد دو عدد numeric entry جهت وارد کردن
فرکانس برای هر اینورتر ،مطابق شکل زیر :



مرحله سوم :

در محیط background macro برنامه زیر را
مینویسیم :



از این طریق الان توانستیم فرکانس کاری هر دو موتور را از طریق HMI تغییر دهیم .

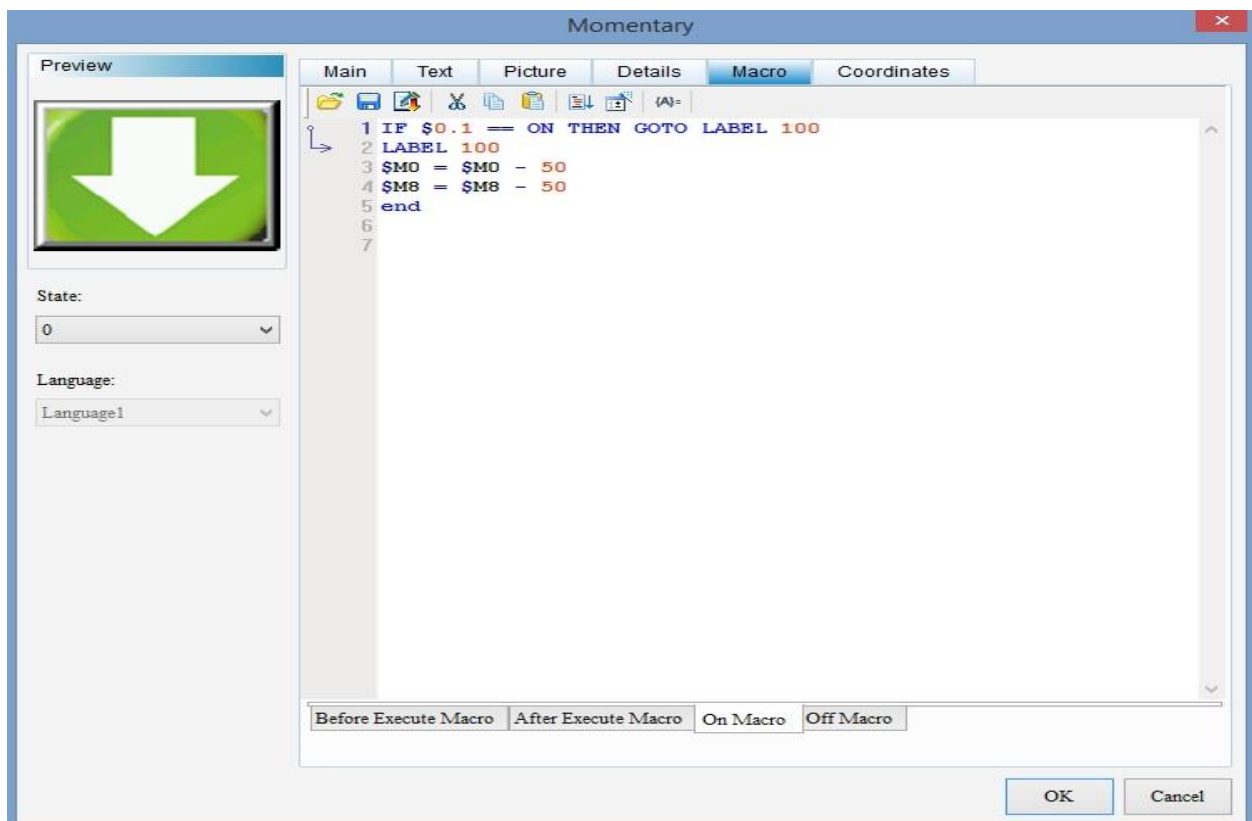
اما برای تغییر همزمان هر دو فرکانس از طریق زیر عمل می کنیم :

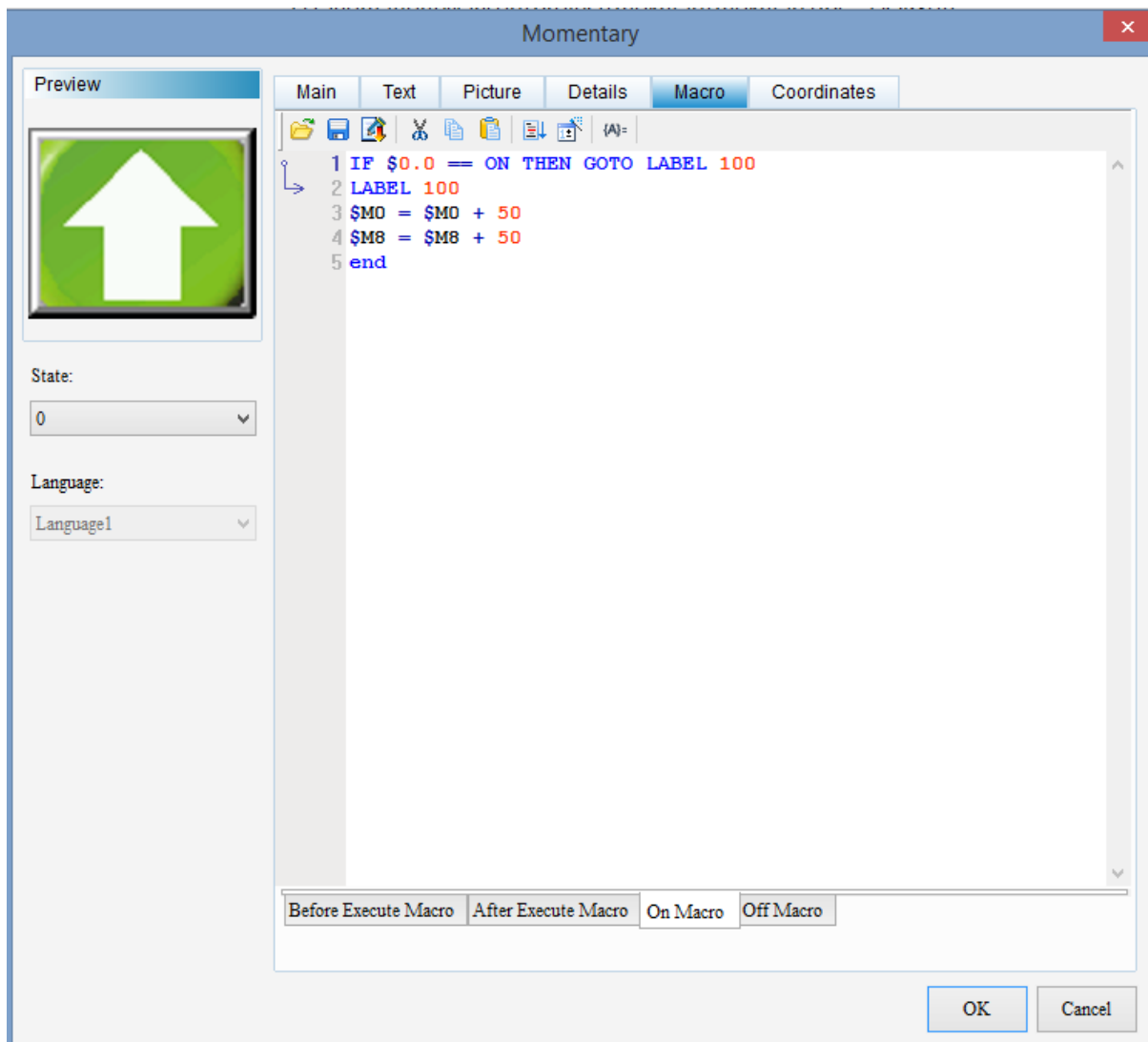
مرحله چهارم :

دو عدد شستی momentary رسم میکنیم و به شستی ها آدرس داخلی HMI میدهیم.

سپس از طریق محیط ماکرو macro هر کدام از شستی ها برنامه های زیر را مینویسیم .

توجه شود که برنامه در محیط on macro هر شستی نوشته میشود.





با هر بار تحریک شستی مقدار فرکانس هر دو موتور 0.5HZ تغییر میکند.

کاربرد این برنامه در سنکرون کردن دو عدد الکترو موتور میباشد.

This is engineering efficiency.....